

▲注意(ちゅうい)

●この商品は対象年齢15才以上です。小さなお子様には絶対に与えないでください。●小さな部品があります。誤って飲み込むなどやむを得ない事故の危険がありますので、お子様には絶対に与えないでください。●必ず付属の取扱説明書をお読みください。取扱いには十分に注意してください。●付属の部品などのおもちゃを遊ぶ際は必ずお読みください。●可動部のスクリューには指を突っ込まないでください。はさまれて怪我をする恐れがあります。●プラスチック製をからめたり、顔をくっつけたりしないでください。置ける恐れがあります。●必ず取扱説明書をお読みください。ご使用後は必ず子供の手の届かないところに保管してください。

セット内容
 ●ジョイントズ本体 × 2
 ●スカルボルト本体 × 1
 ●キャタクターカード × 1
 ●取扱説明書(本書) × 1

対象年齢15才以上
 TAKARA TOMY

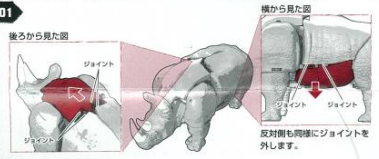
■「取組説明書」

この商品は対象年齢15才以上です。小さなお子様には絶対に与えないでください。●小さな部品があります。誤って飲み込むなどやむを得ない事故の危険がありますので、お子様には絶対に与えないでください。●必ず付属の取扱説明書をお読みください。取扱いには十分に注意してください。●付属の部品などのおもちゃを遊ぶ際は必ずお読みください。●可動部のスクリューには指を突っ込まないでください。はさまれて怪我をする恐れがあります。●プラスチック製をからめたり、顔をくっつけたりしないでください。置ける恐れがあります。●必ず取扱説明書をお読みください。ご使用後は必ず子供の手の届かないところに保管してください。

ロボットモードへの変形



バックャーから出したら、顔を斜めに膝部を倒してビストモードの完成です。



後ろから見た面
 ジョイントを外します。



02 ジョイントを外し、図のパーツを外します。



03 下から見た面
 図のパーツを左右に開きます。



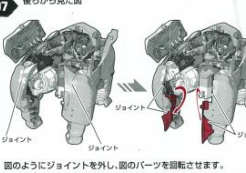
04 図のパーツをたたみます。



05 ジョイントを外し、図のパーツを開きます。



06 ジョイントを外し、試しを取り外します。



07 後ろから見た面
 図のようにジョイントを外し、図のパーツを回転させます。



08 図のパーツを少し開きながら回転させます。



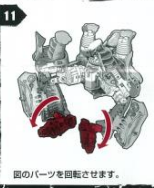
09 図のパーツを回転させます。



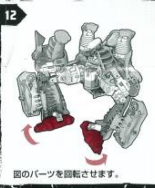
10 下から見た面
 ジョイントを外し、図のパーツ(ロボットコック)を回転させます。



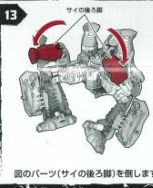
11 図のパーツを回転させます。



12 図のパーツを回転させます。



13 図のパーツ(ワイツの後部)を開きます。



14 図のパーツを180°回転させます。



15 図のパーツを開きます。



16 図のパーツを回転させ、ジョイントで固定します。



17 立たせた面
 ①ロボットコックを下ろします。
 ②図のパーツを開きます。



18 図のパーツを開きます。



19 ジョイント図
 図のパーツをたたみ、ジョイントで固定します。(ロボットの脚が完成します。)



20 図のパーツを開きます。



21 図のパーツを開きます。



22 腕部を下ろします。



23 腕部付け根のパーツを動かします。



24 腕部を開きます。



25 腕部を180°回転させます。



26 後ろから見た面
 図のパーツを下ろします。



27 前から見た面
 図のパーツを開きます。



28 図のパーツを開きます。



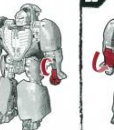
29 ジョイント図
 図のパーツを結び、ジョイントで固定します。



30 腕部を回転させます。



31 図のパーツを開きます。



32 拳を出します。



33 図のパーツを開きます。

武器の持たせ方

武器を分離させます。

図を参考に各部を調整して完成です。

ロボットモード完成

両手に武器を持たせることができます。

武器を膝下させることができます。

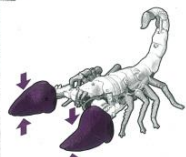
ロボットモードへの変形



ハサミはお好みの向きに回転させる事ができます。

パッケージから出したら、図を参考に各部を調整して、ピーストモードの完成です。

01



ハサミを閉じます。

02 下から見た図



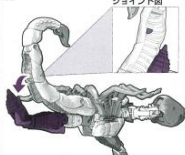
図のパーツを閉じます。

03



図のパーツを起こします。

04 後ろから見た図

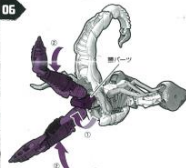


図のパーツを下ろします。



図のパーツを起こします。

06



①翼パーツを起こして、②脚部を図のように移動させます。

07



図のパーツを起こします

08



図のパーツを回転させます。

09



図のパーツを起こします。



図のパーツを回転させます。
(ロボットの両腕がそろいます)

11 前から見た図



図のパーツを起こします。

12

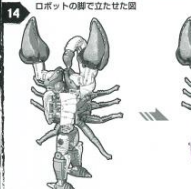


図のパーツをたたみます。

13

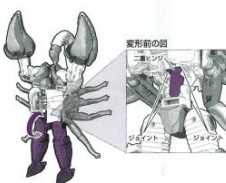


図のパーツを閉じます。



胴部を90°回転させます。

15



図の二重ヒンジで下半身を上げ、翼のジョイントで固定します。

16



①胴部を起こしながら、②腕部を下ろします。

17



図のパネルを閉じ、ジョイントで固定します。



胴部を下ろします。

19



胴部を回転させます。

20 後ろから見た図



胴部を下ろします。

21



図のパーツを回転させます。

22

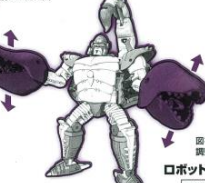


図のパーツを回転させ、尻尾の内側にたたみます。



図のパーツを回転させます。

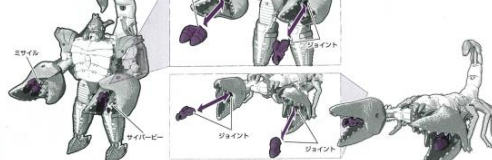
24 前から見た図



ハサミは開閉させることができます。

図を参考に各部を調整して完成です。
ロボットモード完成

武器の取り出し方



ミサイルとサイバーローは図のように離脱が可能です。左右どちらのハサミにも取り付けることができます。